## 54) BLOWER CONTROL DEVICE OF AIR CONDITIONING CONTROL DEVICE FOR CAR

(1) 4-78610 (A)

(43) 12.3.1992 (19) JP

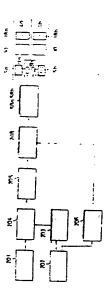
21) Appl. No. 2-187559 (22) 16.7.1990

'1) ZEXEL CORP (72) KATSUMI IIDA(1)

31) Int. Cl5. B60H1/00

URPOSE: To improve air conditioning feeling at the time of deflected insolation by correcting airflow amount of right and left blowers computed on the basis of a signal from a thermal load computing means and airflow amount computed on the basis of insolation amount in accordance with an insolation bearing and setting each airflow amount of the right and left blowers independently in accordance with the deflected insolation bearing.

ONSTITUTION: Blowers 5a, 5b and heat addition means 10, 18a, 18b are arranged from the upstream side in air conditioning ducts 4a, 4b of two systems blowing air conditioning air in correspondence with the right and left of a car. In the above device, an insolation amount is detected by a means 202 and an insolation amount for control is computed by a means 203 from each of the detected insolation amounts, and an insolation bearing is computed by a means 206. Additionally, an integrated signal is computed by a means 204 by way of adding at least the aforementioned amount for control to a thermal load detected by a means 201. Furthermore, an airflow amount of the blowers is computed by a means 205 in accordance with the integrated signal. Thereafter, the airflow amount of the two blowers is respectively corrected by a means 208 in accordance with insolation bearing and it is output to right and left blower drive means 58a, 58b.



## 爾日本園特許庁(JP)

# @ 公開特許公報(A) 平4-78610

Sint. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

@公開 平成 4年(1992) 3月12日

B 60 H 1/00

101 X

7914-3L

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全12頁)

**ᡚ発明の名称** 

車両用空調制御装置のブロア制御装置

②特 願 平2-187559

②出 願 平2(1990)7月16日

@発明者 飯田

克己

埼玉県大里郡江南町大字千代字東原39番地 ヂーゼル機器

株式会社江南工場内

**@**発明者 大沢

隆 司

埼玉県大里郡江南町大字千代字東原39番地 ヂーゼル機器

株式会社江南工場内

勿出 願 人 株式会社ゼクセル

東京都豊島区東池袋3丁目23番14号

個代 理 人 弁理士 大貫 和保

#### 明 細 書

## 1. 発明の名称

車両用空調制御装置のプロア制御装置

- 2. 特許請求の範囲
- 1. 車両の左右に対応して空間空気を吹き出す 2 系統の空間ダクトを設け、この各空間ダクト内に その上流側からブロア、熱付加手段を配した車両 用空間制御装置において、

少なくとも車室内温度、外気温度及び設定温度 から熱負荷を検出する熱負荷検出手段と、

複数の日射センサを所定の位置を配して日射量 を検出する日射量検出手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 制御用の日射量を演算する日射量演算手段と、 前記日射量検出手段で検出された各日射量から日 射方位を演算する日射方位演算手段と、

前記熱負荷検出手段からの熱負荷に少なくとも 前記日射量演算手段からの制御用の日射量を加え て総合信号を演算する総合信号演算手段と、

この総合信号演算手段からの総合信号によって

プロアの送風量を演算する送風量演算手段と、

前記日射方位演算手段から得られた日射方位に よって前記送風量演算手段で得られた2つのプロ アの送風量を各々補正し、左右プロア駆動手段へ 出力する送風量補正手段とを具備することを特徴 とする車両用空調制御装置のプロア制御装置。

2. 車両の左右に対応して空調空気を吹き出す 2 系統の空調ダクトを設け、この各空調ダクト内に その上流側からプロア、熱付加手段を配した車両 用空調制御装置において、

少なくとも車室内温度、外気温度及び設定温度 から熱負荷を検出する熱負荷検出手段と、

複数の日射センサを所定の位置を配して日射量 を検出する日射量検出手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 制御用の日射量を演算する日射量演算手段と、 前記日射量検出手段で検出された各日射量から日 射方位を演算する日射方位演算手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 日射高度を演算する日射高度演算手段と、 前記熱負荷校出手段からの無失荷に少なくとい 前記日射量演算手段からの制御用の日射量を加え で総合信号を演算する総合信号演算手段と、

この総合信号演算手段からの総合信号によって プロアの送風量を演算する送風量演算手段と、

前記日射方位演算手段から得られた日射方位と 前記日射高度演算手段から得られた日射高度とに よって前記送風量演算手段で得られた2つのブロ アの送風量を各々補正し、左右プロア駆動手段へ 出力する送風量補正手段とを具備することを特徴 とする車両用空調制御装置のプロア制御装置。

### 3. 発明の詳細な説明

### (産業上の利用分野)

この発明は、左右2つの空間ダクトとその各々の空間ダクトにブロアを有する空間装置において、日射の方位や高度によってブロアファンの風量を 制御するブロア制御装置に関する。

### (従来の技術)

世来、左右の風配手段を有する車両用の空調装置は、第15図で示すように空調ダクト101の

変化されて車室内に吹き出す。

この左右の風配をする制御装置として、特公昭 47-24576号には、複数の温度センサを設けることによって、日射方向側に風を多く吹き出し車室内の温度差を少なくする装置が開示され、 特公昭58-50884号においては、被空調領域の各部の日射量のバランスを検出し、左右風配のバランスを決定する装置が開示されている。

## (発明が解決しようとする課題)

しかしながら、上述の展配手段においては、左右の風配を左右風配ドア117において行うため、一方の風量を多くすると他方の風量がそれに従って少なくなってしまう。これは、一方の風量確保のために他方の風量を犠牲にすることであり、他方の吹出量の最低風量の確保が難しいことを意味している。

また、熱食荷検出手段等の条件により、風量の 増加が要求された場合又は風量の減少が要求され た場合には左右両方の風量が同時に増加又は減少 してしまうため、目標吹出風量の設定が一義的に 接上洗捌に内氨基入口102及ひ药氢基入目10 3 を切り換える内外気切換ドア 1 0 4 売行してお り、この内外気切換ドア104によって選択され た外気又は内気は、プロア105によって空間ダ クト101内に送りこまれる。送りこまれた空気 は、エバポレータ106によって冷却され、ヒー タコア107を通過して暖められる佐気と、ヒー クコア101をパイパスする空気にエアミックス ドア108によって分けられる。このヒータコブ 107を遺過した暖められた空気と、バイパスし た冷却されたままの空気は、エアミックス室10 9において混合され、所定の温度に温調された空 気になり、デフ吹出口110、フット吹出口11 1、ベント吹出口112からモードドア113. 114, 115によって風配され車室116内に 吹き出すこととなる。特に図示しない日射センサ により日射の偏りが検出された場合には、ベント ドアから吹き出す空気は、左右風配ドア117に よってベントダクト118の右側吹出口119及 び左側吹出口120から吹き出される空気量比が

なり、高度な快適性の要求を達成するためのきめ 細かい制御の実行とはいえない。

このためにこの発明は、偏日射方位によって左右に設けられたプロアの各風量を独自に設定して 偏日射時の空間フィーリングの向上を達成する装置を提供することにある。

## (課題を解決するための手段)

しかして、この第1の発明は、第1図に示きると、第1の発明は、第1図に示きるの第1の発明などので、第2系統の空間がクト4a、4bを設け、こつロを名のと、2系統の空間がクト4a、4b内にその上流側かららで、20日本を関する。18bのでは、15b、熱付加手段10,18a、18bとで、18bのでは、1

プる日射力位海算工段でもた、前記無負荷を 手段201からの無負荷に少なくとも前記日射量 資菓手段203からの制御用の日射量を加えては の総合信号海算手段204とにこの でプロアの送風量を演算する送風量演算手段20 5と、前記日射力位流に関重を演算手段20 5と、前記日射力位流に基準手段20 5と、前記日射力位流に関重を がられた2つのプロアの送風量を各年補正し、 プロア駆動手段58a、58bへ出力する送風量 補正手段208とを具備することにある。

手段からの信号に基づいて演算された左右のプロアの送風量を、日射量に基づいて演算された送風量を日射方位によって補正したり、またこれに加えて日射高度によって補正して上記課題が達成できるものである。

## (実施例)

以下、この発明の実施例について図面により説 明する。

第3図において、第1の発明を説明すると、車両用の空調装置1は中央を境にして仕切板3で仕切られており、空調ダクト4a.4bが並設されている。

空間ダクト4a、4bの上流側にはシロッコファン等からなるプロア5a、5bが設けられており、更にその上流側には内気導入口6a、6bと外気導入口7a、7bとを切り換える内外気切換ドア8a、8bが配され、この内外気切換ドア8a、8bによって選択された空気が、モータ9a、9bに接続されている前記プロア5a、5bによって空調ダクト4a、4b内に空気を送り込んで

0.2 と、前記日射锥板出手段2.6 2で検出された 各日射量から制御用の目射量を強簧する日射景派 2年段203と、前記日射量検出手段203で検 出された各日射量から日射方位を演算する日射方 位演算手段206と、前記日射量検出手段202 で検出された各日射量から日射高度を演算する日 射高度演算手段207点、前記熱負荷換出手段2 0.1からの熱負荷に少なくとも前記日材置複算手 段203からの制御用の日射量を加えて総合信号 を演算する総合信号演算手段206と、この総合 信号演算手段204からの総合信号によってプロ アの送風量を演算する送風量演算手段と05と、 前記日射方位演算手段206から得られた日射方 位と前記日射高度演算手段207から得られた日 射高度とによって前記送風量演算手段205で得 られた2つのプロアの送風量を各々補正し、左右 プロア駆動手段58a.58bへ出力する送風量 補正手段208とを具備することにある。

## (作用)

したがって、この発明においては、熱負荷演算

いる。空調ダクト4 a. 4 b の後方の一体となっている部分には、仕切板 3 を介して共通の下記する冷房サイクルの一部を構成するエバボレータ 1 0 が配置されている。

前記冷房サイクルは、コンプレッサ11、コンデンサ12、アキュムレータ13、エキスパンションバルブ14及び前記エバポレータ10が戦次直列に配されて構成されており、この冷房サイクル内を移動する冷様を介して、エバポレータ10を通過する空気の然を吸収し、コンデンサ12から放出することでエバポレータ10を通過する空気の冷却を行っている。

この冷房サイクルは、コンプレッサ11に設けられた電磁クラッチ15を介してエンジン16と連結されることで作動し、コンプレッサ内部圧制御ようの電磁弁17を制御することによって冷媒の圧縮量を制御して冷房レベルを調節できるようになっている。

エパポレータ10の下波側の空調ダクト4a. 4bにはヒータコア18a. 18bが設けられ、 このヒークコア18a.) とりには外部に引き出された配管19a.19bを介して熱媒が供給され、この熱媒の流量は配管19a.19bに設けられた温水波調弁20a.20bで調整されるようになっている。この熱媒の量によってヒークゴア18a.18bの温度を調整することによって、エバボレータ10を適遇して介切された空気を駅めて所望の温度に温調するようになっている。

また、ヒータコア18a、18bの上方には空調グクト2との間にバイバス通路21a、21bが形成され、エバボレータ10を通過した空気がヒータコア18a、18b又はバイバス通路21a、21bを通ってそれぞれの空気調グクト4a、4bの最後流側に形成されたミックス室22a、22bに送られるようになっている。

パイパス通路 2 1 a . 2 1 b を通過する風量は、 各空気通路毎に設けられたパイパスドア 2 3 a . 2 3 b により制御されるようになっている。

ミックス室22a.22bのそれぞれには、空 調グクト4a.4bの上面に形成されたデフロス 十次出口2くa、2くb正面上部に形成された上部吹出口25a、25b及び両側面の1方に形成された足元吹出口26a、26bがそれぞれ設けられており、デフロスト吹出口2くa、24bにはデンドア26a、26bが、上部吹出口25a、25bにはベントドア27a、27bが、足元吹出口26a、26bにはフットドア28a、28bがそれぞれ空調グクト4a、6bに支持されている。

したがって、プロア 5 a . 5 b が回転すると、内外気切換ドア 8 a . 8 b で選択された車室内内 気又は車外空気が別々に吸引され、その後生空場が、視ざることなくエ通り、混ざることなくエ通過かんではより選され、ミックス室 2 2 a . 2 2 b からことで温は古側から、2 5 a . 2 5 b . 2 6 a . 2 6 b を通っておってきた空気は右側から、左側を通ってある。

また、バイパスドア23a,23bの閉扉によりバイパス通路21a,21bを通過してきた空気は、直接上吹出口より吹き出す車室内29の上方の部分を冷却する。

この空調装置1の制御を行うために、マイクロコンピュータ30が設けられており、このマイクロコンピュータ30は、図示しない中央処理装置(CPU)、統出専用メモリ(ROM)、ランダムアクセスメモリ(RAM)、入出力ポート(「/の)等を持つそれ自体公知のもので、操作パネル31からの信号やマルチプレクサ(MPX)32及びA/D変換器33を介して入力される名とンサ信号を処理演算し、制御信号を出力することによって制御を実行している。

前記操作パネル31は、空調装置1の全てをオート状態に設定するAUTOスイッチ34、冷房サイクルのコンプレッサ11を駆動させるA/Cスィッチ35、導入空気を内気又は外気に切り換える内外気切換用のINTAKEスイッチ36、吹出モードをデフロストモードに設定するDEFス

イッチ37、デフロスト以外の吹出モードを設定 するMODEスイッチ38、右側及び左側のブロ アファンモータ9a.9bの回転スピードを4段 階に切り換えるFANスイッチ39a/39b、 右側及び左側の温度を設定するアップダウンスイ ッチ40a,40b、及び表示館41とから形成 されている。この表示部41は、左右の温度段定 用のアップダウンスイッチ40a,40bの操作 により設定温度の表示を行う設定温度表示部42 a,42b、左右のブロアファンモータ9a,9 bの回転スピードを、低速、中速、中高速、高速 の4段階に表示する表示スローブ43a,43b、 吹出モードを矢印44a.44bによって表現し た吹出モード表示45、A/Cスイッチ35のO N時に点灯するA/C表示46、及びINTAK Bスイッチ36によって内気循環モードが選択さ れた時に点灯する内気循環モード表示 4 7 によっ て構成されている。

マルチプレクサ (M P X) 3 2 には、図示しな い少なくとも左右 2 つのフォトセンサによって形 応された左右日射センサく8ヵ、く8 b、車空内の温度を検出する事室内温度を検出する外気温度検出センサ5 0、エバ後温度を検出する外気温度検出センサ5 0、工バ後温度を検出センサ5 1、後後出センサ5 1、後後出センサ5 2、優にモータ中出温度を検出センサ5 2。及び大田温度を検出するボテンショメーク 5 4 及び大田温度を検出するボテンショメーク 5 4 及び内外の位置を検出するボテンショメーク 5 4 及び内外の位置を検出するボテンショメーク 5 5 からの後間 3 3 に出れ、エグロウンピュータ 3 0 にデータとして入力される。

左右の日射センサ48a, 48bは、第4図に示すように、車両のインストルメントパネルに並設されている。

このマイクロコンピュータ30は、コンプレッサ11の吸入電磁弁17を吸入電磁弁駆動回路56を介して制御し、電磁クラッチ15を電磁クラ

チン実行中に所定の時間毎に割込みさせて実行しても良い。

ステップ310において、熱負荷信号として設定温度Td、車外温度Ta、車室内温度Tr、右側日射量Tsm、左側日射量Tsm、エバ後流倒温度Te、及びモード位置信号が入力される。

ステップ320において、前記ステップ310 において入力された右側日射量Tsmと左側日射量Tsmが第6図で示すフローチャートによって演算され、日射方位のを求める。ステップ321において、右側日射量Tsmと左側日射量Tsmの大小を判定する。これにより右側日射が強い場合は、ステップ322に進み、下記する(1)式により右側日射判定量Tmmを演算する。

 $T_{DR} = K_1 \quad (T_{RR} - T_{RL}) / T_{RR} \cdots (I)$ 

尚、K、は演算定数である。

また、ステップ321により、左側日射が強い 場合は、ステップ323に進み、下記する四式に フリ 駆動回路 5 7 を介して制御している。また。フロアモータ 9 a、9 b をプロア駆動回路 5 B a、5 B b を介して制御し、内外気切換ドア 8 a。 8 b を開閉するアクチュエーク 5 9 a、パイパスドア 2 3 a。 2 3 b を開閉するアクチュエーク 5 5 b。 5 9 c、ヒータコア 1 8 a。 1 8 b の温水液調力を開閉するアクチュエータ 5 9 c。モードドア 2 6。 2 7。 2 8 を開閉するアクチュエーク 5 9 f を各々の駆動回路 6 0 a ~ 6 0 f を介して制御している。

第5図において、前記マイクロコンピュータ3 0において実行されるブロア制御がフローチャートとして示されており、以下このフローチャート に従って制御動作を説明する。

ステップ 3 0 0 において、プロア制御のためのフローチャートが開始される。この割込ルーチンは、空調装置 1 を制御するためのメインルーチンから、定期的に実行させるためにメインルーチン中に透当な間隔で挿入されたジャンプ命令によって実行しても良いし、タイマによってメインルー

より左側日射判定量丁ェを演算する。

 $T_{pL} = K_1 \quad (T_{sL} - T_{sR}) / T_{sL} \cdots (2)$ 

この(1)式又は(2)式で求められた右側日射判定量 Tota及び左側日射判定量Totaステップ 3 2 4 の グラフに当てはめて日射方位のを求めることがで きる。これにより、ステップ 3 2 5 において、日 射方位演算ルーチンを終了し、元のルーチンに関

ステップ 3 3 0 において、日射量演算ルーチンを実行する。第7 図に示される日射量演算ルーチンにおいて、ステップ 3 3 1 において下配する(3) 式において制御用の日射量で s を求める。

 $T_{zz} = (T_{zz} + T_{zL}) / K_z \cdots (3)$ 

ステップ 3 3 2 において、右側日射量 T sa と左 側日射量 T st の大小の判定を行い、右側日射量 T saが大きい場合はステップ 3 3 3 において(3)式に

おいて求めた日射量下ssと有個日射量でsgを比較 し、日射量でよが大きい場合はそのまま制御用の 日射量Tsを日射量とし、日射量Tiが小さい場 合にはステップ334において制御用の日射量T s は右側日射量Tsaとする。また、ステップ33 2において左側日射量Tsiが大きい場合には、ス テップ335に進み日射量Tssと左側日射量Tst を比較し、日射量でssが大きい場合にはそのまま 制御用の日射量Tsとし、日射量Tssが小さい場 合にはステップ336において制御用の日射豊工 sは左側日射量Tsiとする。これは、第8図のグ ラフで示されるように、α―α' 間においては、 (Tsa+TsL) / Ka を制御用の日射量Tsとし、 それよりも右側に日射が偏っている場合は右側日 射量丁まれを、左側に偏っている場合には左側日射 量Talを制御用の日射量Tsとして用いることを 表している。これにより、制御用の日射量Tsの 演算を終了し、ステップ337において、元のル ーチンに戻る。尚、このαは約30°であり、 α'は約-30°である。このため、このα-

例と日向側の送風量がプロア電圧として求められる。この2つの式は、日射側と日射無し側の送風量としてのプロア電圧の差を求め、この値を日射方位制御範囲40°で割り、日射方位0°のプロア電圧Bsに対して制御方位角のプロア電圧Bxの場合は加算し、日陰側のプロア電圧Bxの場合は波算して求める。

$$B_x = B_s$$
- (B s - B • ) (|  $\Theta$  | -30) /40

$$B_{AA} = B_{A}$$
 +  $(B_{A} - B_{A})$  (  $[\Theta_{A}] = 30$ )  $\angle 40$ 

これによって、右側及び左側の送風量が日陰側 か日向側に設定される。

ステップ380において、現実のモードが判定

α 「開発正確からの目動とし、流行40°~30° 。を偏自射制維料象範囲とする。

ステップ340において、空間装置1の制御を 行うための総合信号でを下記する(4)式により演算 する。

$$T = A T r + B T r + C T e + D T s$$

$$\cdots E T d + F \cdots (6)$$

尚、A、B、C、D、Eは利得定数であり、F は淪算定数である。

ステップ 3 5 0 において、ステップ 3 4 0 で求められた総合信号 T により正面日射時の左右の送風量がステップ 3 5 0 内に示されるグラフによりプロア電圧 B s として求められる。

また、ステップ360において、ブロア電圧 B sの最低電圧 B。 が日射量 T s に比例して決定される。

ステップ 3 7 0 では、日射方位に応じた左右の 送風量が下記する(5)式及び(6)式で演算され、日陰

され、VENTモード又はBI/レモードの場合 には、ステップ370において求められた日陰側 のプロア電圧Bx は、ステップ390に示される グラフのようにステップ370において設定され た右側若しくは左側のプロアモータ制御回路 5 8 a, 5 8 b に出力され、更にステップ 3 7 0 にお いて求められた日向側のブロア電圧Baxは、ステ ップ400に示されるグラフのようにステップ3 70において設定された左側もしくは右側のプロ アモータ制御回路38a.38bに出力され、左 右の送風量の制御が実行される。ステップ390 において、風量の減少させるためのプロア電圧の 減少 A B v 実行後のプロア電圧は日射無時のプロ ア電圧B。と同等であり、最低風量を確保できる ものである。また、ステップ400において、日 向側の最大風量を設定するに当たって、日陰側の 風量の減少分即ちプロア電圧の減少分△B∨だけ プロア電圧を増加させるため、冷えすぎを抑制で きるものである。

また前紀ステップ380において、VENTモ

ード又はドキブレモー「以外のモードの場合においた右の展配は必要がないので両プロアファンモータは、ステップ350及びステップ360において設定されたステップ410に示されるグラフのように制御される。

以上のようにプロアファンモータの制御が実行された後、ステップ420においてメインルーチンに復帰する。

次に、第2の発明を説明すれば、送風量の制御 を前述の日射方位に加えて、更に日射高度を入れ て制御するものである。

即ち、第3図に示す実施例では、日射センサが左右であるが、この例では、第9図及び第10図に示すように、左右面及び上面にもうけた3つの日射センサ48a.48b.48cから成り、この各日射量 $T_{SR}$ ,  $T_{SL}$ ,  $T_{SK}$ がマイクロコンピューク30に入力される。この各日射量から日射高度信号(第11図に示す) $H_{SK}$ の演算は、下記する(1)式より演算する。

日射方位による左右のプロアの送風量を調飾できて空調フィーリングを向上させることができる。 第2の発明によれば、日射方位に加えて日射高度 をも付加することで各プロアの送風量が調整され るので更に空調フィーリングは良好となる。

## 4. 図面の簡単な説明

第1図は第1の発明の構成を示すプロック図、第2図は第2の発明の構成を示すプロック図、第3図は第1の発明の構成を示すプロック図、第3図は第1の発明の構成を示すが見います。 第4図は第1の発明がある日射が立てでは、第4回に対する日射が立てで、まる。 第4回に対する日射が立て、まる。 第4回に対する日射が立て、まる。 第4回に対する日射がでは、第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第4回に対する。 第10回に対する。 第11回に対する。 第1回に対する。 第1回に対する。

B st + h 45 + K s (T sum T . . . ) / T sum III

高、hasは高度45°で0.5とし、Tainは (Tan+Tai) / Ka として演算したものである。 そして、第13図に示すように、日射高度11ss が大きい時は日射高度が高いので補正量は少なく し、日射高度11smが小さい時は日射高度が大きく なり補正量を大きくするものである。

即ち、日射高度に比して送風量がリニアに補正 されるものである。

尚、第14図には、第2の発明のフローチャートが示され、ステップ335「日射高度演算」、ステップ375「日射高度に応じた各送風量演算」、ステップ405「日射高度送風量制御」、ステップ415「日射方位及び日射高度による補正量加算」の各ステップが追加されている。

これによって、ブロアの送風量は、日射方位と 日射高度により補正される。

## (発明の効果)

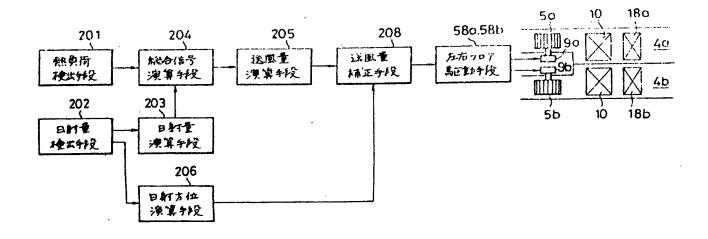
以上説明したようにこの第1の発明によれば、

4 図はマイクロコンピュータにおいて実行される 第 2 の発明による制御を示したフローチャート図、 第 1 5 図は従来の技術の構成を示す説明図である。

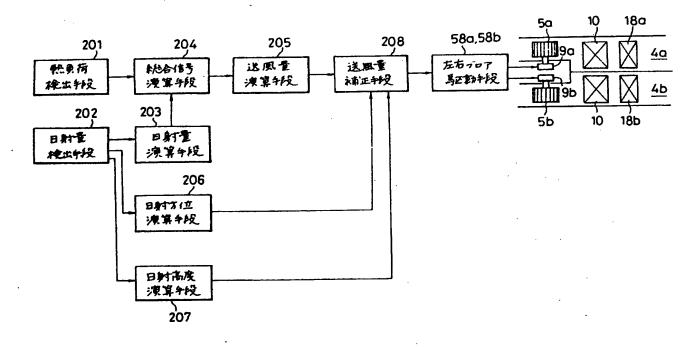
1・空調装置、3・仕切板、4 a、4 b・空調 ダクト、5 a、5 b・プロア、9 a、9 b・プロ アモータ。

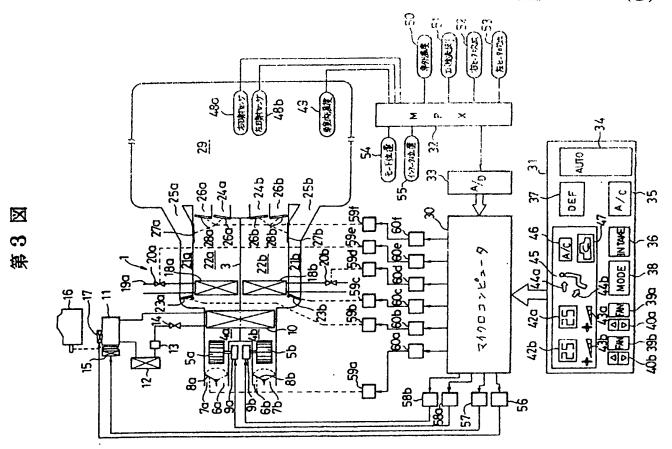
特 許 出 顧 人 ギーゼル機器株式会社 代理人 弁理士 大 賞 和 保紹

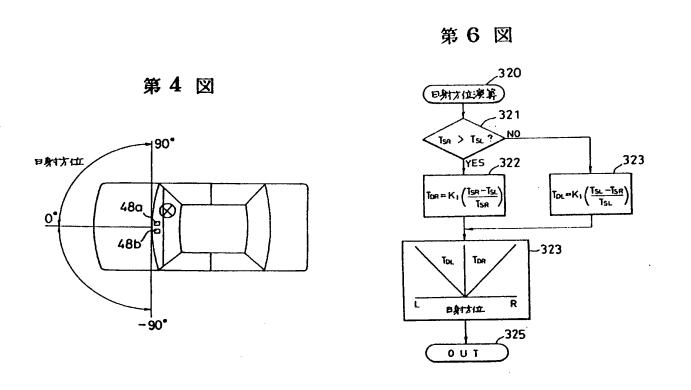
## 第1 図

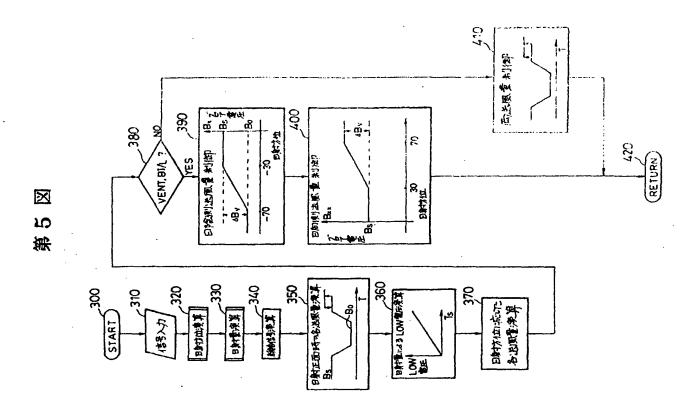


## 第2 図

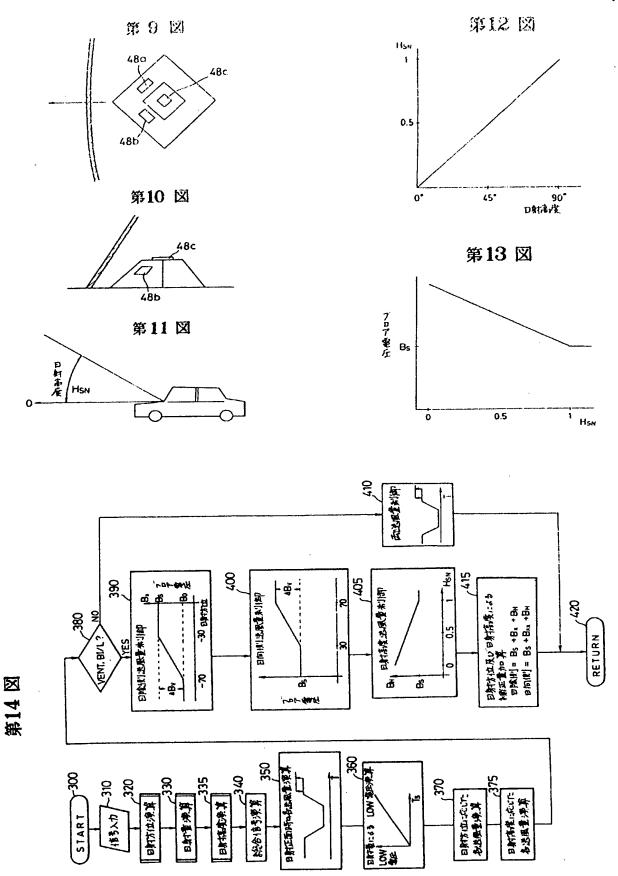








第7区 (B) 7区 (B) 7C 



**-71-**

第15 図

